

# Matemática 2 MAT022

## Clase 4 (Complementos)

Departamento de Matemática  
Universidad Técnica Federico Santa María

# Tabla de Contenidos

- 1 Sistemas de Ecuaciones
  - Sistemas homogéneos
  - El método de Gauss-Jordan

Consideremos el sistema de  $m$  ecuaciones lineales con  $n$  incógnitas:

$$\sigma : \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ & \vdots & \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{cases}$$

Usando matrices, el sistema  $\sigma$  se puede escribir como  $AX = B$ , en donde:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}.$$

## Ejemplo

Son sistemas de ecuaciones sobre  $\mathbb{R}$  las siguientes expresiones:

$$\left\{ \begin{array}{l} 2x - y + z = 1 \\ x + y + z = 2 \\ x + 2y - z = 3 \end{array} \right. ; \left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 1 \\ x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 2 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = 0 \end{array} \right.$$

¿De qué orden son los sistemas anteriores?

## Definición

Considere un sistema  $\sigma : AX = B$ , con  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  y  $B \in M_{m \times 1}(\mathbb{R})$ . Una matriz  $X_0 \in M_{n \times 1}(\mathbb{R})$  se dice **solución del sistema**  $\sigma$  si:

$$AX_0 = B$$

## Ejemplo

Verifique que la solución general del siguiente sistema  $3 \times 4$  sobre  $\mathbb{R}$ :

$$\sigma : \begin{cases} x - y = 0 \\ z + 3w = 0 \\ -2x + 2y - 3z - 9w = 0 \end{cases}$$

es el conjunto:

$$S = \left\{ y \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + w \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} : y, w \in \mathbb{R} \right\}.$$

Observe que la solución depende de dos parámetros ¿Cuál es la relación entre estos parámetros y la matriz escalonada reducida por filas asociada a la matriz de coeficientes de  $\sigma$ ?

## Definición

Un sistema se llama **compatible** si tiene al menos una solución. Si el sistema no tiene solución, diremos que es **incompatible**.

## Ejemplo

¿Es compatible el siguiente sistema de ecuaciones en  $\mathbb{R}$ ? Justifique.

$$\begin{cases} x - y + z = 1 \\ -x + y - z = 1 \\ x + y + 2z = 2 \end{cases}$$

## Definición

Sea  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$ . El sistema  $AX = 0$  se llama **homogéneo**.

## Teorema

1. *Todo sistema homogéneo es compatible.*
2. *Si  $A$  y  $B$  son matrices equivalentes por fila, entonces  $AX = 0$  y  $BX = 0$  tienen las mismas soluciones.*

## Definición

Sea  $\sigma : AX = B$  un sistema de ecuaciones lineales de orden  $m \times n$ . Se define la **matriz ampliada asociada al sistema**  $\sigma$  como la matriz  $(A|B)$  de orden  $m \times (n + 1)$  que se obtiene al agregar la columna  $B$  como última columna de la matriz  $A$ .

Para resolver un sistema de ecuaciones  $\sigma : AX = B$  utilizamos OEF sobre la matriz ampliada  $(A|B)$ .

## Ejemplo

Hallar la matriz ampliada del sistema siguiente:

$$\begin{cases} x - y + z = 1 \\ -x + y - z = 1 \\ x + y + 2z = 2 \end{cases}$$

## Definición

Sean  $\sigma_1$  y  $\sigma_2$  dos sistemas de ecuaciones de orden  $m \times n$  sobre  $\mathbb{K}$ . Diremos que  $\sigma_1$  es **equivalente** con  $\sigma_2$  si tienen exactamente las mismas soluciones. Anotamos  $\sigma_1 \Leftrightarrow \sigma_2$ .

## Teorema (Gauss – Jordan)

Sea  $\sigma_1 : AX = B$  un sistema de ecuaciones lineales de  $m \times n$  con coeficientes en  $\mathbb{K}$ , entonces:

$$\begin{array}{ccc}
 \sigma_1 & \Leftrightarrow & \sigma_2 \\
 \downarrow & & \uparrow \\
 AX = B & & E_A \cdot X = B^* \\
 \downarrow & & \uparrow \\
 (A|B) & \xrightarrow{F} & (E_A|B^*)
 \end{array}$$

en donde  $B^*$  es la matriz equivalentes por filas con  $B$  que se obtiene al aplicarle todas las OEF que transforman  $A$  en  $E_A$ .

1. En el diagrama anterior, los sistemas  $\sigma_1$  y  $\sigma_2$  son equivalentes.
2. El diagrama anterior se conoce como *proceso de Gauss-Jordan* para la resolución de sistemas de ecuaciones lineales.

## Ejemplo

Resuelva, de ser posible, el siguiente sistema:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 1 \\ x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 2 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

## Teorema

Sea  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  y  $B \in M_{m \times 1}(\mathbb{R})$ :

- 1 El sistema  $AX = B$  es compatible si y solo si  $\rho(A) = \rho(A, B)$ .
- 2 Sea  $AX = B$  un sistema compatible.
  - 1 Si  $\rho(A) = \rho(A, B) = n$  (número de incógnitas), entonces el sistema tiene solución única.
  - 2 Si  $\rho(A) = \rho(A, B) < n$ , entonces el sistema tiene infinitas soluciones.

## Ejemplo

¿Tiene infinitas soluciones el sistema  $\sigma$ ?

$$\sigma : \begin{cases} x - y + z & = & 1 \\ -x + y - z & = & -1 \\ x + y + 2z & = & 2 \end{cases}$$

## Ejemplo

Sean  $a, b \in \mathbb{R}$ . Considere el sistema de ecuaciones lineales de  $4 \times 4$  siguiente:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 = 1 \\ x_1 + 3x_2 + x_3 + (3 - a)x_4 = a \\ x_1 + x_3 + (a + 5)x_4 = b \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 + 3x_4 = 2a + 4 \end{cases}$$

Entonces, hallar los valores de  $a$  y  $b$  tales que:

- 1 El sistema no tenga solución.
- 2 El sistema tenga infinitas soluciones. Calcule, además, el conjunto solución.
- 3 El sistema tenga solución única. Determine dicha solución para el caso  $a = b = 1$ .